1. 층 체크

1) 인터럽트로 센서 감지 체크, 10ms마다 기능 동작

2) 부팅 시, RULE\_NONE 모드에서 상측 센서가 신호를 감지하고 있을 경우, STOP 모드로 변경

3-1) RULE\_STOP 모드

(1-1) 무브 체크 플래그가 OFF인 상태에서

a) 두 센서 모두 감지 -> 상측 센서만 감지 시(기준층에서 하강) : MOVE\_DOWN Flag

b) 두 센서 모두 감지 -> 하측 센서만 감지 시(기준층에서 상승) : MOVE\_UP Flag

c) 상측 센서만 감지 -> 센서 감지 없음(일반층에서 상승 또는 하강) : move\_chk\_flag ON

(1-2) move\_chk\_flag 가 ON인 상태에서

센서 감지 없음 -> 하측 센서만 감지 시(일반층에서 상승) : MOVE\_UP Flag, RULE\_MOVE 모드

(2) 1.5초 간 센서 감지 없음 -> 센서 감지 없음 유지 시 : RULE\_MOVE 모드

3-2) RULE\_MOVE 모드

(1) 이전 센서 상태가 감지 없음일 경우

a) MOVE\_NONE Flag 에서 move\_chk\_flag ON 시(일반층에서 하강) : MOVE\_DOWN Flag

b) MOVE\_UP Flag 에서 상측 센서 감지 시 : 현재층 + 1

c) MOVE\_DOWN Flag 에서 하측 센서 감지 시 : 현재층 - 1

4-1) RULE\_STOP 모드에서 두 센서가 5초 간 모두 감지 시

: 기준층 표시, RULE\_STOP 모드, MOVE\_NONE Flag

4-2) 상측 센서만 2초 간 감지 시 : RULE\_STOP 모드, MOVE\_NONE Flag

5) 변수에 현재 센서 상태를 대입하여 이전 센서 상태로 활용

2. OSD 출력(10ms)

1) osd\_out\_flag가 1(녹색) 또는 2(적색)인 경우에서 위치 값이 존재할 때(1~6)

(1) UP/DOWN 아이콘 표시

a) MOVE\_NONE 인 경우 : 빈칸 출력

b) MOVE\_UP 인 경우 : ▲ 출력

c) MOVE\_DOWN 인 경우 : ▼ 출력

(2) 현재층 표시

(3) DOOR 아이콘 표시(door 거리 모두 측정이 완료된 상태이면)

(4) OSD 위치 선정(6개 구간)

(5-1) osd\_out\_flag 가 1인 경우, OSD 출력

(5-2) osd\_out\_flag 가 2인 경우, OSD 지움